

时间可逆



1. 转移概率 $P_{ij} = P(X_{n+1}=j | X_n=i) = P(X_1=j | X_0=i)$

若 $P_{ii}=1$, 称为吸收态

2. 转移矩阵为 P , n 步转移矩阵为 P^n

3. Chapman-Kolmogorov 方程: $P^{m+n}(i,j) = \sum_k P^m(i,k) P^n(k,j)$ 阵间可约不等式.

4. 首次返回时间: $T_y = \min\{n \geq 1 | X_n=y\}$ $\sum P^k(x,x) = \infty$ 正半返: $E[T_y | X_0=y] < \infty$ $E[\sum_{k=0}^{\infty} P_{yy}^k] > 0$

返回概率: $f_{yy} = P_y(T_y < \infty)$. 若 $f_{yy}=1$ 为常返态 (回) 至少 n 次概率: $f_{yy}^{(n)}$ 终半返: $E[T_y | X_0=y] = \infty$ $E[\sum_{k=0}^{\infty} P_{yy}^k] = 0$
若 $f_{yy} < 1$ 为瞬态

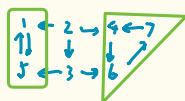
同时: T_n 返回 X_0, \dots, X_n 决定

强马尔可夫性: T 为停时, $X_T=y$, 则 $\{X_{T+k} | k \geq 0\}$ 与 X 独立且过程完全一致. $P(X_{T+n}=z | X_T=y, T=n) = P_{yz}$

5. $x \rightarrow y: f_{xy} = P_x(T_y < \infty) > 0$.

6. $\exists k \geq 1, \alpha > 0, \forall x, P_x(T_y \leq k) \geq \alpha$, 则 $P_x(T_y > nk) \leq (1-\alpha)^n$, 且 $E_x(T_y) < \infty$.

7. $f_{xy} > 0, f_{yx} < 1$ 则 x 常返 $\Leftrightarrow x$ 常返, $f_{xy} > 0$, 则 $f_{yx} = 1$

8. 有限链, 不可约闭集含中状态常返 如: 

9. x 常返, $x \rightarrow y$, 则 y 常返. y 常返, $x \rightarrow y$, 则 x 常返.

10. $N(y)$ 为 X_n 访问 y 次数, $E_x[N(y)] = \frac{f_{xy}}{1-f_{yy}}$

↓
半返 $\Leftrightarrow \sum_{k=1}^{\infty} f_{yy}^k = E_y[N(y)] = \frac{f_{yy}}{1-f_{yy}} = \infty$

11. 平稳分布: $\pi P = \pi$

列和为 1 的 P 平稳分布 $\pi = N^{-1} \mathbf{1}$

若 $\exists k, k$ 步后 $P^k(i,j) > 0$ 对 $\forall i,j \in S$, 收敛到平稳分布

精细平均: $\pi_i P_{ij} = \pi_j P_{ji}$

若链满足 \downarrow , 反演过程与原链完全一致, 链是可逆的

12. M-H 算法: 候选分布 $q(x,y)$: 从当前状态 x 转移到状态 y 的概率, 可自由选择 (如高斯分布). 已知 $\pi(x)$, 生成分布为 $\pi(x)$ 的函数

接受概率 $r(x,y)$: 决定是否接受候选状态的概率, 公式为:

$$r(x,y) = \min\left\{\frac{\pi(y)q(x,y)}{\pi(x)q(y,x)}, 1\right\}$$

转移概率 $p(x,y)$: 算法构造的马尔可夫链的转移概率, 公式为:

$$p(x,y) = q(x,y)r(x,y)$$

→ 用 $\pi(x)$ 为平稳分布

(详细见三周讲义)

13. 对不可约马氏链, 有平稳分布 $\pi(x)$, 则 π 满足细致平衡条件 \Leftrightarrow 满足 Kolmogorov 循环条件. 即 $\prod_{i=1}^n P(X_{i+1}=x_{i+1} | X_i=x_i) = \prod_{i=1}^n P(X_i=x_i | X_{i+1}=x_{i+1})$

14. 周期 $d(x) = \gcd\{n \geq 1 | P^n(x,x) > 0\}$, 即 n 步后返回 x 的最小 \gcd . ($P(x,x) > 0$ 则 x 的周期为 1)

周期为 1 也称为非周期

互通状态周期相同, 互不互通不可约链中所有状态周期相同

15. 重要结论: 不可约, 平稳分布存在 \Rightarrow $\forall y, y$ 常返, $\pi(y) = \frac{1}{E_y(T_y)}$ 且平稳分布唯一

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n P^k(x,y) = \pi(y) \quad \forall x,y \in S$$

$$\Rightarrow \text{若 } \sum_{x \in S} f(x) \pi(x) < \infty, \text{ 则 } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f(X_k) = \sum_{x \in S} f(x) \pi(x)$$

$$+ \text{非周期} \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} P^n(x,y) = \pi(y)$$

$$\text{不可约, 半返} \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{N_n(y)}{n} = \pi(y)$$

有限状态不可约 \Rightarrow 常返则一定正半返, 无论是否半返, 一定存在平稳分布

无 $\dots \Rightarrow$ 只有正半返时有唯一平稳分布, 终半返/瞬态时无平稳分布

2. 设 $\{S_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ 是随机游走, 步长分布为 $P(\xi_1 = k) = 1/6, k = 1, \dots, 6$. 令 $A_n = \{S_n \text{ 能被 } 13 \text{ 整除}\}$,

试求 $\lim_{n \rightarrow \infty} P_0(A_n)$.

3. 一只青蛙在正立方体的 8 个顶点上做随机游动, 每次以 1/4 的概率停留不动, 以 1/4 的概率选择某条相邻边并跳至相邻顶点. 试求:

- (1) 从立方体一个顶点 v 出发首次返回 v 的平均时间;
- (2) 从 v 出发首次到达对径点 w 的平均时间.

2. 令 $\bar{S}_n = S_n \text{ mod } 13$. 则 $\{\bar{S}_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ 亦为马氏链, 状态空间 $\bar{S} = \{0, 1, 2, \dots, 11, 12\}$. 记转移矩阵为 $\bar{P} = (\bar{p}_{ij})_{i,j \in \bar{S}}$.

例 $\forall i \in \bar{S}, \bar{p}_{i, (i+k) \text{ mod } 13} = \frac{1}{6}, k = 1, 2, \dots, 6$. 因此: ① \bar{P} 不可约; ② \bar{P} 双重随机;

③ \bar{P} 非周期: $\bar{p}_{00}^{(1)} \geq p_{0,6} p_{6,12} p_{12,0} > 0; \bar{p}_{00}^{(4)} \geq p_{0,4} p_{4,8} p_{8,12} p_{12,0} > 0$.

所以, 由 ①②③, $\{\bar{S}_n\}$ 有平稳分布 $\frac{1}{13} \mu (\mu \equiv 1)$, 再由强遍历定理, $\lim_{n \rightarrow \infty} P_0(A_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} P_0(\bar{S}_n = 0) = \frac{1}{13}$. \square

3. 如图示为立方体编号, 记此立方体上随机游动为 $\{X_n\}_{n \in \mathbb{N}}$, 转移矩阵 $P = (p_{ij})_{i,j \in S}$, $S = \{v, v_1, v_2, v_3, w, w_1, w_2, w_3\}$. $\forall i, j \in S$, 若 ij 相邻或相等, $p_{ij} = \frac{1}{4}$, 否则 $p_{ij} = 0$.

(1) 由于 P 不可约、非周期、双重随机, 则 P 有平稳分布 $\frac{1}{8} \mu (\mu \equiv 1)$
故 $E_v T_v = \frac{1}{\pi_v} = 8$;

(2) 令 $y_i = E_i T_w, \forall i \in S$, 则 y_i 满足

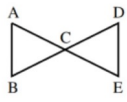
$$\begin{cases} y_v = 1 + \frac{1}{4}y_v + \frac{1}{4}y_{v_1} + \frac{1}{4}y_{v_2} + \frac{1}{4}y_{v_3} \\ y_{v_\alpha} = 1 + \frac{1}{4}y_{v_\alpha} + \frac{1}{4}y_v + \frac{1}{4}y_{w_\beta} + \frac{1}{4}y_{w_\gamma} \leftarrow \text{这里 } \alpha, \beta, \gamma = 1, 2, 3 \\ y_{w_\alpha} = 1 + \frac{1}{4}y_{w_\alpha} + \frac{1}{4}y_v + \frac{1}{4}y_{v_\beta} + \frac{1}{4}y_{v_\gamma} \leftarrow \text{且 } \alpha, \beta, \gamma \text{ 互不相同.} \\ y_w = 0 \end{cases}$$

令 $y_1 = \sum_{k=1}^3 y_{v_k}, y_2 = \sum_{k=1}^3 y_{w_k}$. 则

$$\begin{cases} \frac{3}{4}y_v = 1 + \frac{1}{4}y_1 \\ \frac{3}{4}y_1 = 3 + \frac{3}{4}y_v + \frac{1}{2}y_2 \\ \frac{3}{4}y_2 = 3 + \frac{1}{2}y_1 \end{cases} \text{ 解出 } y_v = \frac{40}{3}. \quad \square$$

5. 设粒子在下图的 bow tie 图形 $ABCDE$ 上作随机游走, 其中 C 为中心结点. 从任一顶点出发, 它的下一步等概率地走向任一相邻顶点. 初始位置在 A . 求下列各量的期望值:

T of visits to D before returning to A



- (a) 首次回到 A 的时间;
- (b) 在回到 A 之前访问 D 的次数;
- (c) 在回到 A 之前访问 C 的次数;
- (d) 在回到 A 之前, 且在此之前粒子未访问过 E 的条件下, 首次回到 A 的时间;
- (e) 在回到 A 之前, 且在此之前粒子未访问过 E 的条件下, 访问 D 的次数.

(d). 设 $F = \{T_A < T_E\}$. 要中 $E_A[T_A | F] = \frac{E_C[T_A | F]}{P_A(F)}$. 设 $n_x = E_C(N_x | F)$.

设 P_x 为 x 出发, 对 A 尚未访问过 E 的概率.

$$\begin{cases} P_A = 1, P_E = 0 \\ P_B = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}P_C \\ P_C = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}P_B + \frac{1}{2}P_D \\ P_D = \frac{1}{2}P_C \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} P_B = \frac{2}{3} \\ P_C = \frac{1}{3} \\ P_D = \frac{1}{3} \end{cases} \Rightarrow E_C[T_A | F] = \frac{1}{2}(P_B + P_C) = \frac{1}{3}$$

要中 $E_C(N_D | F) = \frac{E_C(N_D | F)}{P_A(F)}$

$$\begin{cases} n_A = 0 \\ n_B = \frac{1}{2}n_C \\ n_C = \frac{1}{2}n_B + \frac{1}{2}n_D \\ n_D = P_D + \frac{1}{2}n_C \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} n_B = \frac{1}{3} \\ n_C = \frac{2}{3} \\ n_D = \frac{1}{3} \end{cases} \Rightarrow E_C(N_D | F) = \frac{1}{2}(P_B + P_C) + \frac{1}{2}(P_C + P_D) = \frac{2}{3}$$

设 $q_x = E_C[T_A | F]$. 则

$$\begin{cases} q_A = 0 \\ q_B = \frac{1}{2}q_B + \frac{1}{2}(P_C + q_C) \\ q_C = 1 \\ q_D = \frac{1}{2}q_A + \frac{1}{2}(P_B + q_B) + \frac{1}{2}(P_D + q_D) \\ q_E = \frac{1}{2}(q_C + P_C) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} q_B = \frac{2}{3} \\ q_C = 1 \\ q_D = \frac{2}{3} \\ q_E = \frac{1}{3} \end{cases}$$